

Orientalmotor

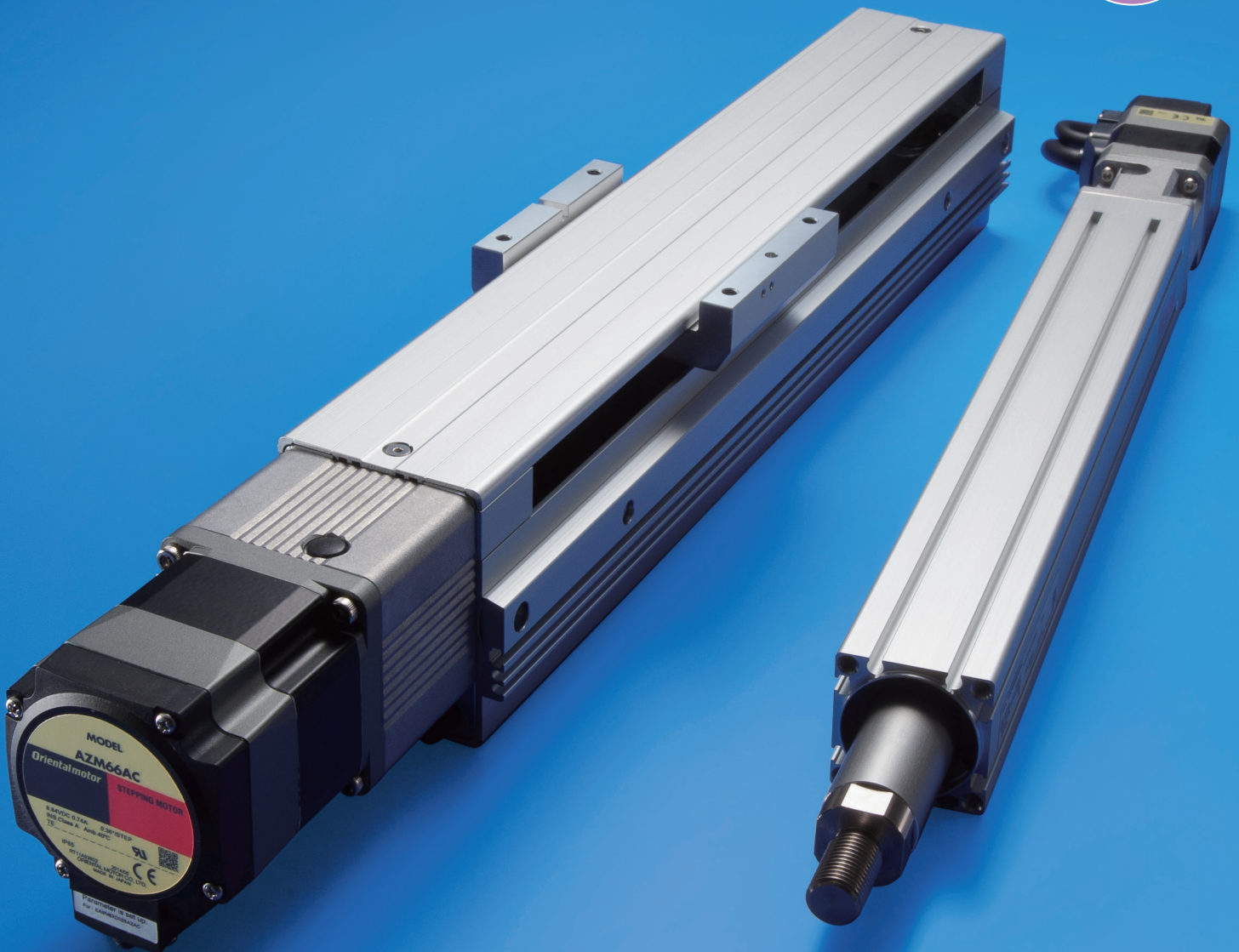
α STEP AZ Series 탑재

전동 SLIDER **EAS Series**

전동 CYLINDER **EAC Series**

직결 TYPE / 병렬부착 TYPE

NEW
LINE UP
추가



BATTERY가 불필요한 ABSOLUTE SENSOR 탑재
최첨단의 「위치결정 기술」을 가까이

전동 SLIDER **EAS** Series

전동 CYLINDER **EAC** Series

BATTERY가 불필요한 ABSOLUTE SENSOR 내장 **AZ** Series 탑재

Battery가 불필요한 ABZO Sensor를 내장한 Stepping Motor 탑재로
생산성 향상과 비용절약에 공헌합니다.

전동 Slider **EAS** Series, 전동 Cylinder **EAC** Series,
Absolute Sensor를 내장한 **AZ** Series 탑재제품이 Line Up 되어 있습니다.



전동 ACTUATOR 6 Page

저속부터 고속, 경부하에서 중부하까지 폭넓게 대응합니다.
직결 Type 외에도 전체길이가 짧은 병렬부착 Type 도 구비되어
있습니다. 사용하기 쉬운 고성능 전동 Slider,
전동 Cylinder 입니다.



BATTERY가 불필요한 ABSOLUTE SENSOR 탑재 **AZ** Series 10 Page

Absolute System에서의 위치결정을 Battery 없이 실현합니다.
외부 Sensor가 불필요하며, 고속으로 원점복귀가 가능하여
생산성 향상과 비용절약에 공헌합니다.



DATA 설정 SOFTWARE **MEXE02** 14 Page

Data 설정이나 실제 구동, 각종 Monitor 기능에 의한
확인이 간단합니다.





INDEX

LINE UP	15 Page
사양표 보는 방법	18 Page
전동 SLIDER EAS Series	20 Page
전동 CYLINDER EAC Series	40 Page
공통 DRIVER	72 Page
OPTION	90 Page
선택 계산	100 Page
기술자료	126 Page

다양한 Line Up으로 폭넓게 대응 가능. 사용의 편리함을 추구한 전동 Slider와 전동 Cylinder.

BATTERY가 불필요한 ABSOLUTE SENSOR 내장 **AZ Series** 탑재

전동 SLIDER **EAS Series**

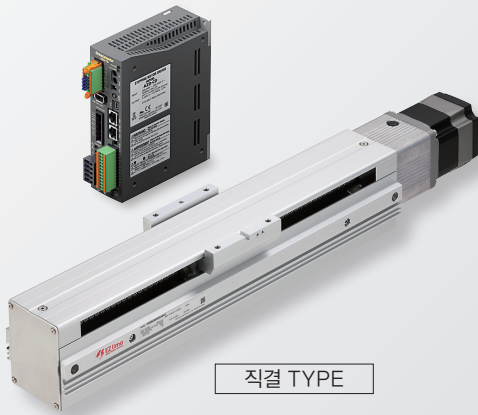
직결 TYPE
병렬부착 TYPE
동일 가격

위치결정기능 내장 TYPE **CLEO**

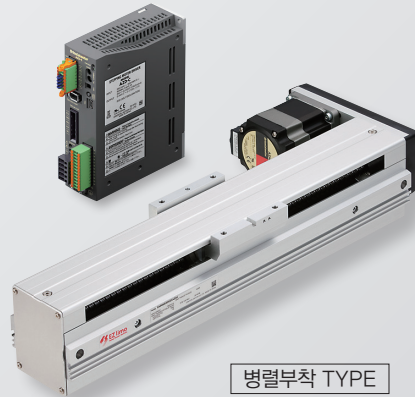
AC 전원입력
DC 전원입력

PULSE열 입력 TYPE

AC 전원입력
DC 전원입력



직결 TYPE



병렬부착 TYPE

※사진은 오른쪽 병렬부착 Type.

- STROKE : 50 ~ 850mm
- 최고속도 : 800mm/s
- 최대기반무게 : 60kg (수평), 30kg (수직)
- 반복위치결정정도 : $\pm 0.02\text{mm}$

직결 TYPE

- X TABLE
- Y TABLE

병렬부착 TYPE (오른쪽 병렬부착 / 왼쪽 병렬부착)

- X TABLE
- Y TABLE

STEPPING MOTOR UNIT **α STEP**

BATTERY가 불필요한 ABSOLUTE SENSOR 내장

AZ Series 탑재

- 표준
- 電磁 Brake 부착



Absolute System에서의 위치결정을 Battery 없이 실현하여, 생산성 향상과 비용절감에 공헌하는 Unit 상품

BATTERY가 불필요한 ABSOLUTE SENSOR 내장 **AZ Series** 탑재

전동 CYLINDER **EAC Series**

직결 TYPE
병렬부착 TYPE
동일 가격

위치결정기능 내장 TYPE **CLEO**

AC 전원입력
DC 전원입력

PULSE열 입력 TYPE

AC 전원입력
DC 전원입력



직결 TYPE



병렬부착 TYPE

- STROKE : 50 ~ 300mm
- 최고속도 : 600mm/s
- 최대기반무게 : 60kg (수평), 30kg (수직)
- 반복위치결정정도 : $\pm 0.02\text{mm}$

직결 TYPE

- 표준
- SHAFT GUIDE 부착
- SHAFT GUIDE COVER 부착

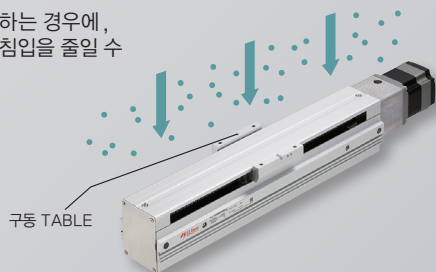
병렬부착 TYPE

- 표준
- SHAFT GUIDE 부착
- SHAFT GUIDE COVER 부착

● TABLE

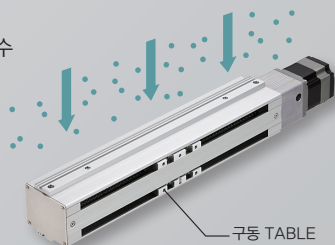
■ X TABLE

바닥면 설치로 사용하는 경우에,
낙하하는 이물질의 침입을 줄일 수
있습니다.



■ Y TABLE

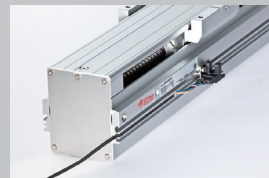
벽면 설치로 사용하는 경우에,
낙하하는 이물질의 침입을 줄일 수
있습니다.



● SENSOR RAIL의 유무

■ SENSOR RAIL 부착

Slider 측면의 Sensor Rail에
Sensor (별매)를 고정할 수
있습니다.



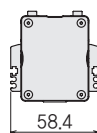
■ SENSOR RAIL 없음 NEW

Sensor Rail의 공간을 절약함으로써
보다 Compact한 설계가 가능합니다.



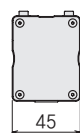
EAS4

Y TABLE
SENSOR RAIL 부착



EAS4

Y TABLE
SENSOR RAIL 없음



13mm
단축

FLEX FLEX (플렉스)란?

FLEX는 I/O 제어, Modbus (RTU) 제어, Network Converter를
경유한 FA Network 제어에 대응하는 제품의 총칭입니다.
간단한 접속과 제어가 가능하며, System 구축 시 Total Lead Time
단축을 실현합니다.

■ 표준

고객님의 장비에 맞춰서 외장
Guide가 필요합니다.



■ SHAFT GUIDE 부착

고객님이 외장 Guide의 설계 및
부품을 준비할 필요가 없으므로
설비 기획시간 단축에 공헌합니다.



■ SHAFT GUIDE COVER 부착

Cylinder 본체 측의 Motor부가
보호되어 장비의 안정성이 향상됩니다.
또한 Shaft Guide부의 Grease 비산
방지나 Linear Bush부의 이물질
침입방지에 도움이 됩니다.



전동 ACTUATOR의 특징

저속부터 고속까지 또한 경부하에서 중부하까지 폭넓게 대응합니다.
한층 더 사용하기 쉬워진 고성능 전동 Slider, 전동 Cylinder입니다.

경부하에서 중부하까지 고속구동

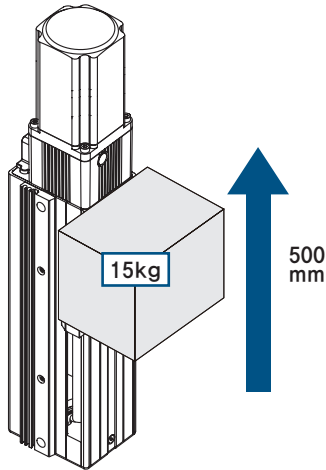
경부하에서 중부하 또는 Inching 운전에서도 고속으로 구동 가능합니다.

〈사용 제품〉

품 명 : **EAS6**
L E A D : 6mm
전원입력 : AC200V

〈운전 예〉

반 송 무 게 : 15kg
위치결정거리 : 500mm
구 동 방 향 : 수직



특성 그래프로 성능을 전체적으로 파악!!

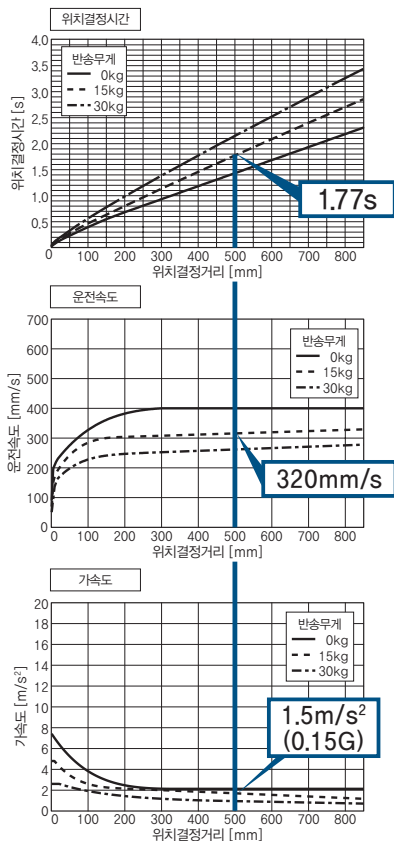
ORIENTAL MOTOR만의!!

위치결정시간, 운전속도, 가속도는 Catalogue에 게재된 그래프에서 간단히 확인할 수 있습니다.
또한 동일 그래프에서 무부하 시나 Inching이라는 운전조건을 바꾼 경우에도 그래프에서 움직임을 상정하면서 기동을 선정할 수 있습니다.

중부하에서도 고속구동

수직방향으로 중부하를 반송하는 경우에도 고속으로 구동 가능.

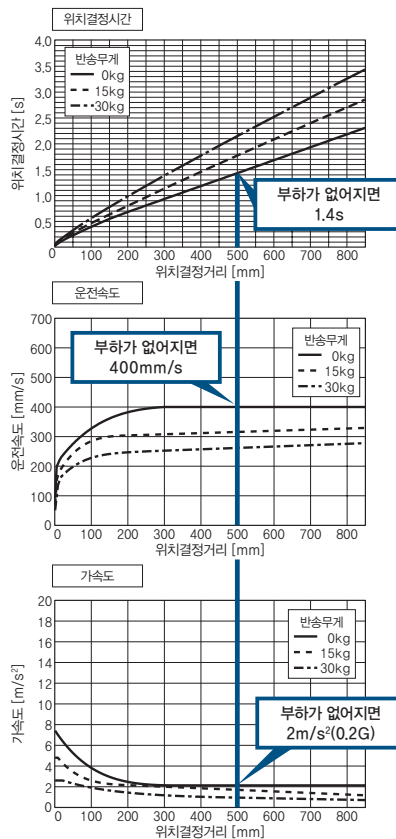
반 송 무 게 : 15kg
위치결정거리 : 500mm
위치결정시간 : 1.77s
운 전 속 도 : 320mm/s
가 속 도 : 1.5m/s²(0.15G)



경부하에서도 고속구동

복귀에서 부하가 없어진 경우, 더 고속에서 구동가능.

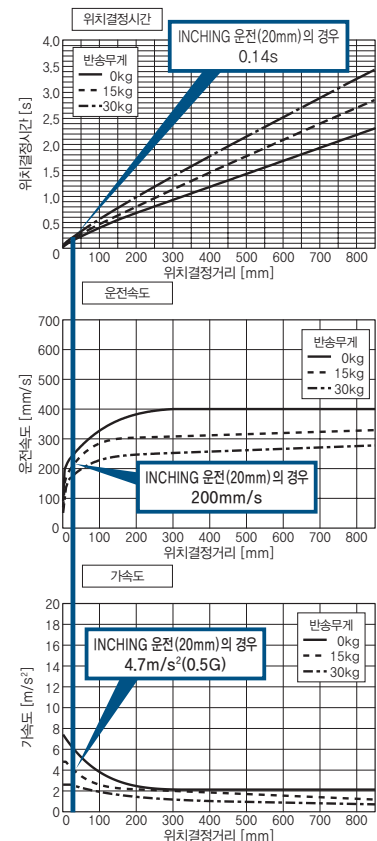
반 송 무 게 : 0kg
위치결정거리 : 500mm
위치결정시간 : 1.4s
운 전 속 도 : 400mm/s
가 속 도 : 2m/s²(0.2G)



INCHING 운전에서도 고속구동

거리가 미세한 Inching 구동에서도 더욱 고속으로 구동 가능.

반 송 무 게 : 15kg
위치결정거리 : 20mm
위치결정시간 : 0.14s
운 전 속 도 : 200mm/s
가 속 도 : 4.7m/s²(0.5G)

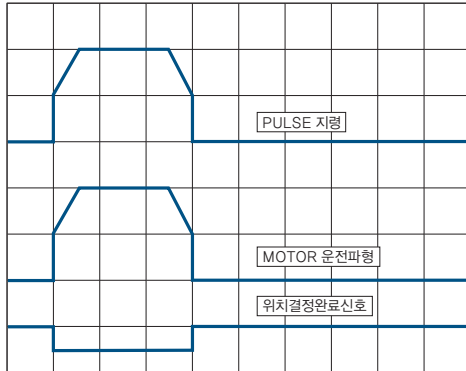




고 응답성

Closed Loop Stepping Motor의 고응답성을 활용하여, 단거리 위치결정을 단시간에 구동합니다.

Closed Loop Stepping Motor는 Pulse 지령에 대해 동기운전을 실시하며, 소형으로 고 Torque를 발생하기 때문에 가속성 및 응답성이 뛰어납니다.

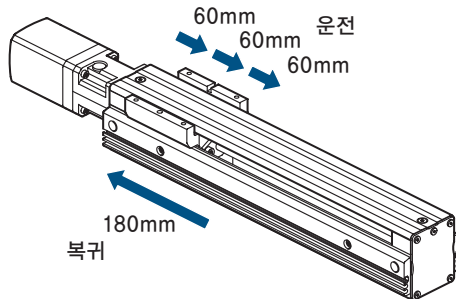


〈사용 제품〉

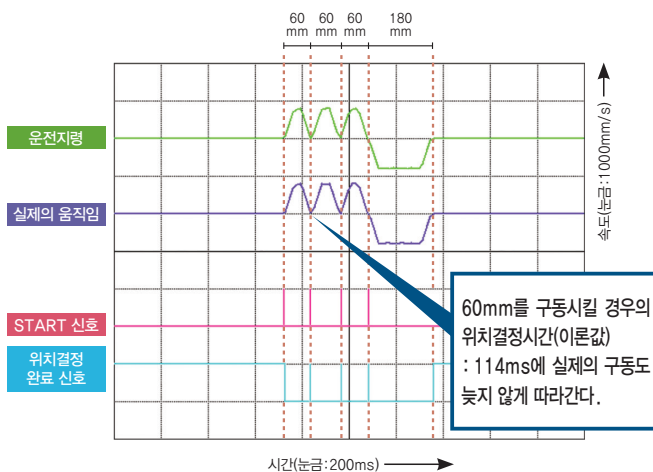
품 명 : **EAS4**
L E A D : 12mm
전원입력 : AC200V

〈운전 예〉

수 평 반 송 무 게 : 무부하
INCHING 구동 : 60mm (운전 3 회), 180mm (복귀 1 회)
운 전 속 도 : 800mm/s
가 속 도 : 20m/s²(2G)



운전지령에 대한 실제의 전동 SLIDER TABLE의 움직임



장비의 TACT TIME 단축에 공헌합니다.

저속에서의 안정성

Closed Loop Stepping Motor의 Microstep 구동방식과 Smooth Drive 기능*에 따라, 감속기능 등의 기계적 요소 없이 분해능을 향상시킬 수 있습니다. 이로 인해 저속에서도 고속변동이 적으며 일정한 속도를 계속 유지할 수 있습니다.

※Smooth Drive 기능이란

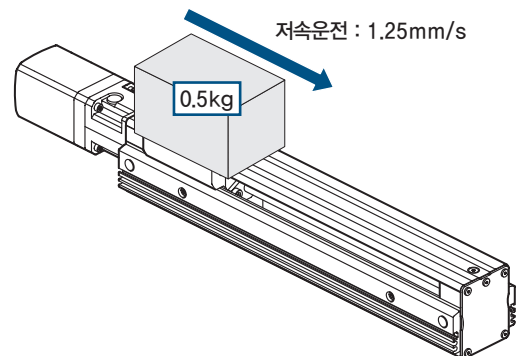
Pulse 입력설정을 바꾸지 않고, Full Step일 때와 동일한 이동량, 이동속도로 자동적으로 Microstep 구동하는 제어입니다.

〈사용 제품〉

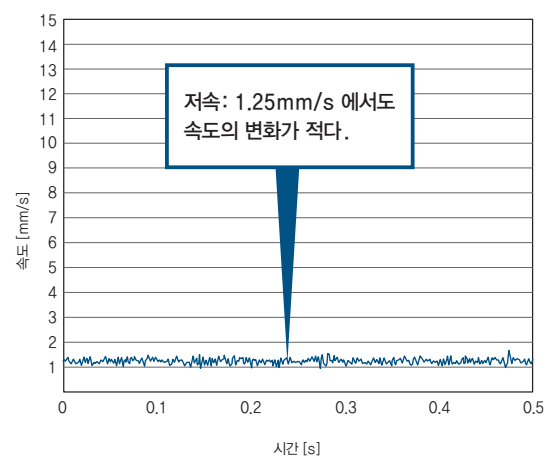
품 명 : **EAS4**
L E A D : 12mm
전원입력 : AC200V

〈운전 예〉

수평 반송무게 : 0.5kg
운 전 전 류 : 100%
분 해 능 : 0.01mm/step
운 전 속 도 : 1.25mm/s



운전지령(1.25mm/s)에 대한 실제의 전동 SLIDER TABLE 속도



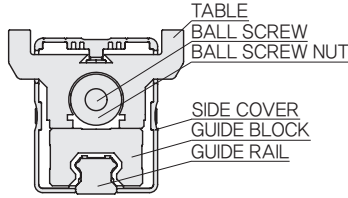
저속에서도 속도변동이 적고 진동을 억제할 수 있습니다.

전동 ACTUATOR의 특징

직결 Type 외에도 전체길이가 짧은 병렬부착 Type도 구비되어 있습니다.
설치공간에 따라 선택할 수 있으며, 공간 절약에 공헌합니다.

소형 · 고정도 · 고강성의 SLIDER

Ball Screw를 사용하여 Guide에 THK의 LM Guide*를 채용한 전동 Slider입니다. 고정도 LM Guide부를 직접 고객의 Case Base에 설치할 수 있어, 주행평행도가 요구되는 용도에 적합합니다. (주행평행도 0.03mm)



또한 소형이면서도 고강성이며, 높은 가반무게를 실현하였습니다.

*「LM Guide」는 THK 주식회사의 등록상표입니다.

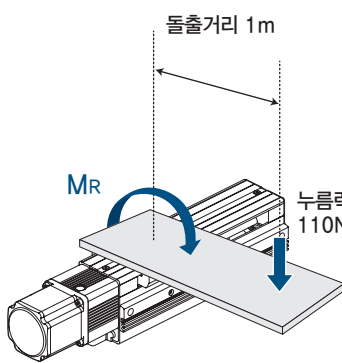
EAS6의 경우

■ EAS6 TYPE의 가반무게

- 수평방향 최대 가반무게 : 60kg
- 수직방향 최대 가반무게 : 30kg

■ 수평방향 설치

돌출 길이가 1m인 경우에도
누름력 110N까지 허용 가능합니다.

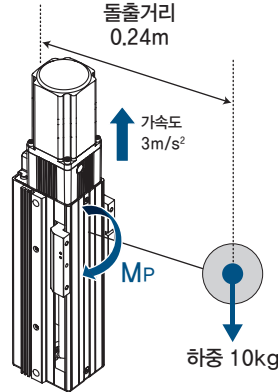


정적 허용 MOMENT

정지중에 Linear Guide가
허용할 수 있는 부하 Moment

■ 수직방향 설치

돌출 길이가 0.24m인 경우에도
하중 10kg까지 반송이 가능합니다.



동적 허용 MOMENT

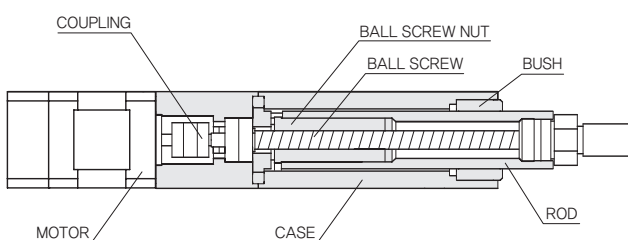
동작중에 Linear Guide가
허용할 수 있는 부하 Moment

누름력이나 하중은 EAS6의 정적허용 Moment 110.0N·m, 동적허용 Moment 31.8N·m에서 산출한 값입니다. (판의 무게는 고려하지 않습니다.)

동적 허용 MOMENT [N·m]	Mp : 31.8	Mv : 10.3	Mr : 40.6
정적 허용 MOMENT [N·m]	Mp : 86.0	Mv : 34.0	Mr : 110.0

소형 · 고추진력 CYLINDER

Rod부에 Aluminum을 채용한 소형 · 경량의 고추력 전동 Cylinder입니다.
진동억제구조로 되어 있으므로 가속특성이 향상된 고속위치결정운전이 가능합니다.



MOTOR 설치 방향

Motor 병렬부착 Type 기종이 모든 전동 Slider · 전동 Cylinder에 Line Up되었습니다. 전체 길이를 짧게 하여 공간절약에 공헌할 수 있습니다.
직결 Type과 병렬부착 Type은 동일한 가격입니다.

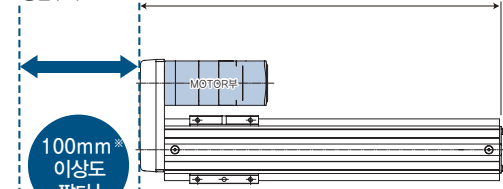


■ EAS4 電磁BRAKE 부착 STROKE 200mm

■ 직결 TYPE



■ 병렬부착 TYPE

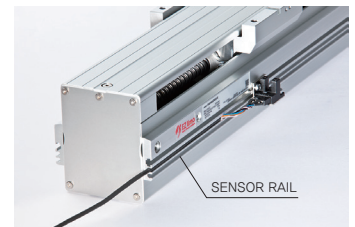


※電磁Brake 부착의 경우

선택 가능한 SENSOR RAIL 부착/SENSOR RAIL 없음

SENSOR RAIL 부착

Slider 좌우측면의 Sensor Rail에 Sensor(별매)를 고정할 수 있습니다.

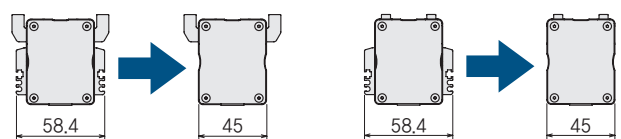


SENSOR RAIL 없음 NEW

Sensor를 사용하지 않는 경우나 Slider 이외에 설치하여 사용하는 경우에는 無 Sensor Rail Type을 추천합니다.
공간을 절약하고 보다 Compact한 설계가 가능해 집니다.



● EAS4 X TABLE SENSOR RAIL 부착 SENSOR RAIL 없음 ● EAS4 Y TABLE SENSOR RAIL 부착 SENSOR RAIL 없음



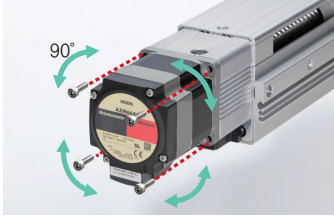
SLIDER의 폭을 13mm 단축



CABLE 인출 방향

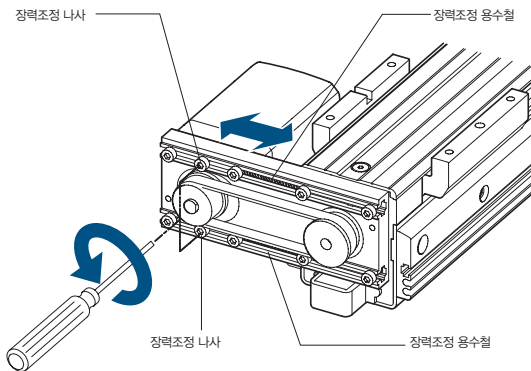
4 방향으로 변경 가능(병렬부착 TYPE은 3방향)

Motor Cable 인출방향을 자유롭게 변경할 수 있습니다.
또한 Cable이 Motor의 측면에서 나와 있으므로 Motor의 후방에 공간을 만들 필요가 없으며, 장비의 공간절약에 공헌할 수 있습니다.



BELT 교환이 간단(병렬부착 TYPE)

당사의 독자적인 Belt Tension 조정기구로 간단하게 Belt를 교환할 수 있습니다.

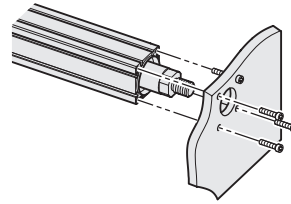


나사를 풀면 용수철의 힘으로 Belt의 장력이 적당한 값으로 조정됩니다.
위의 그림은 **EAS Series**의 반환부 기구이며, **EAC Series**도 동일합니다.

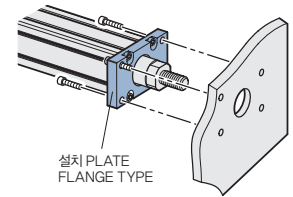
전동 CYLINDER 설치는 자유자재

전동 Cylinder **EAC Series**는 아래와 같이 설치가 가능합니다.

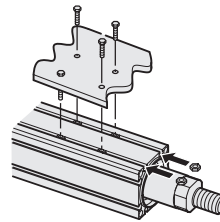
■ 정면설치
(직접설치)



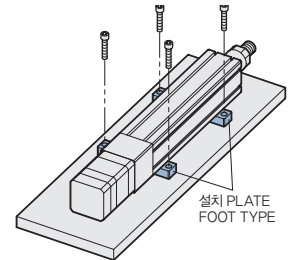
■ 정면설치
(설치 Plate Flange Type: 별매)



■ 측면설치
(직접설치)



■ 측면설치
(설치 Plate Foot Type: 별매)



BATTERY가 불필요한 ABSOLUTE SENSOR 탑재 AZ Series 특징

Battery가 불필요한 Absolute System에서의 위치결정이 가능합니다.
선진기술을 응축한 신개발 <ABZO Sensor>를 탑재하였습니다.

| 당사 독자 제어방식에 따른 높은 신뢰성



Battery가 불필요한 Absolute Sensor 탑재
AZ Series

AZ Series는 Closed Loop Stepping Motor Unit α STEP입니다.

■ 급격한 부하변동, 급가속에서도 운전을 계속

통상시에는 Pulse 지령에 동기하여 Open Loop 제어로 운전하고, 소형으로
고 Torque를 발생하기 때문에 가속성·응답성이 뛰어납니다. 과부하 시에는 즉시
Closed Loop 제어로 전환되어 위치보정을 실시합니다.

■ 이상이 발생한 경우에는 ALARM 신호를 출력

연속된 과부하가 걸린 경우에는 Alarm 신호를 출력합니다. 또한 위치결정 완료
시에는 신호를 출력합니다. 이로 인해 높은 신뢰성을 갖추었습니다.

■ TUNING 불필요

통상시에는 Open Loop 제어로 운전하므로, 부하변동 등이 있는 경우에도
설정대로의 동작을 Tuning 없이 얻을 수 있습니다.

■ HUNTING 없이 정지위치를 유지

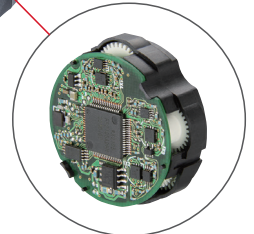
통상시에는 Open Loop 제어로 정지 시에 축이 미미하게 움직이는
Hunting이라는 현상을 일으키지 않습니다. 정지위치를 확실히 유지하므로 정지
시에 진동이 있으면 곤란한 용도에 최적입니다.

소형으로 Battery가 불필요한

기계식 Absolute Sensor

<ABZO Sensor>를 개발했습니다. (특히 취득)
생산성 향상과 비용절약에 공헌할 수 있습니다.

BATTERY가
불필요한
다회전
ABSOLUTE
SENSOR 탑재



ABZO SENSOR

| 신개발 ABZO SENSOR

■ 기계식 SENSOR

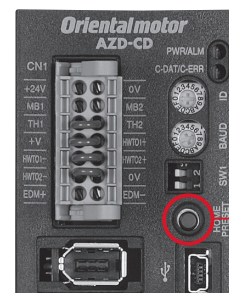
복수의 치차로 구성되는 기계식 Sensor를 채용하였으며 각각의 치차의
각도를 확인하는 것으로서 위치정보를 검출합니다.
그로 인해 Battery가 불필요합니다.

■ 다회전 ABSOLUTE SENSOR

기준이 되는 원점에서 Motor 축에서 ± 900 회전(1800 회전분)의 절대위치가
검출가능합니다.

■ 원점의 설정방법

Driver 표면의 Switch를 눌러서 간단히 원점을 설정할 수 있으며,
ABZO Sensor로 원점위치를 보존합니다.
또한, Data 설정 Software (**MEXE02**)나 외부입력신호에서 원점설정도
가능합니다.



PUSH SWITCH



외부 SENSOR 불필요

ABSOLUTE SYSTEM이므로

원점 SENSOR, LIMIT SENSOR라는 외부 SENSOR가 필요하지 않습니다.

■ 비용절감

Sensor 비용이나 배선비용이 절약되며 System 비용절감이 가능합니다.

■ 배선 간소화

배선 · 간소화 되어 자유롭게 장비설계가 가능합니다.

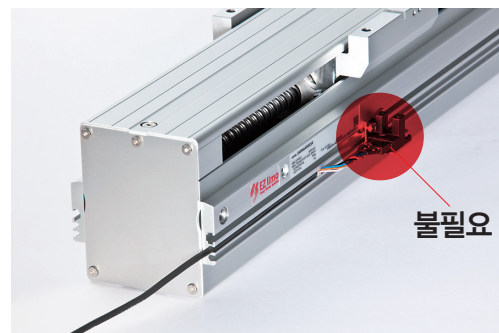
■ SENSOR 오작동의 영향을 받지 않는다

Sensor의 오작동이나 Sensor의 고장, Sensor선의 단선과 같은 염려가 없습니다.

■ 원점복귀정밀도 향상

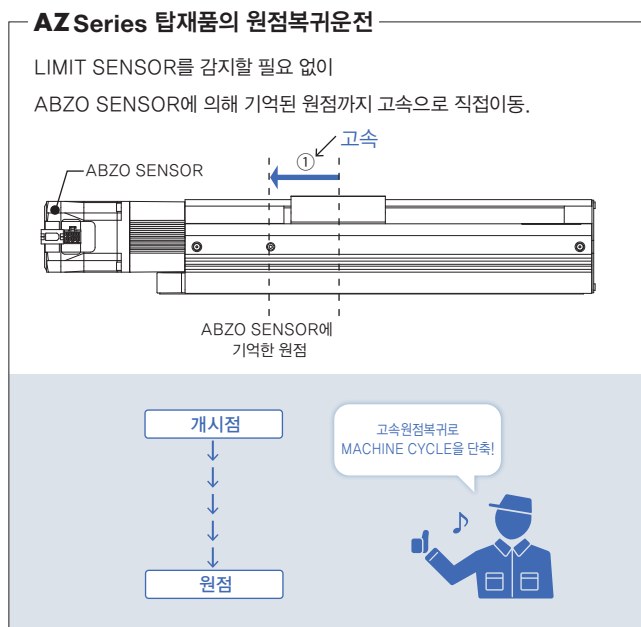
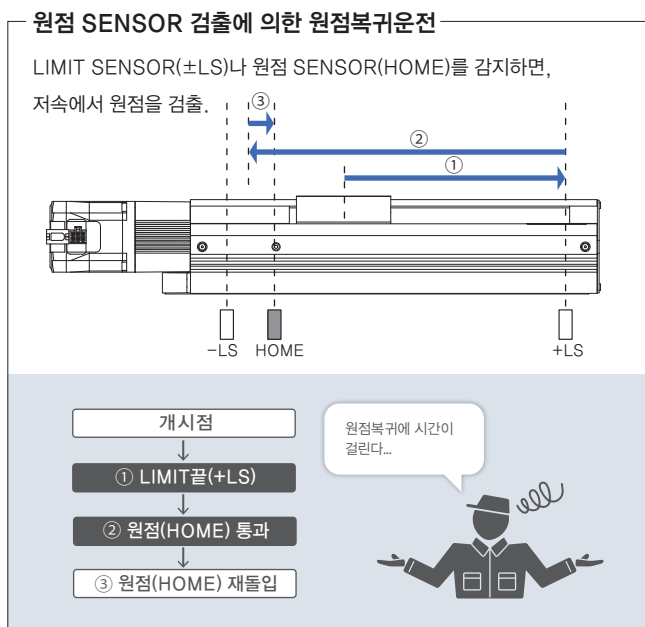
원점 Sensor 감지의 고르지 않음에 신경 쓰지 않고 원점복귀를 실시할 수 있으므로, 원점의 정밀도를 향상할 수 있습니다.

● Limit Sensor를 설치하지 않으므로 Driver의 Software Limit를 사용하면 한계값을 넘는 동작을 방지합니다.



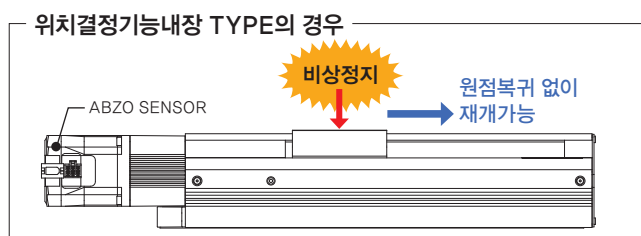
고속원점복귀

외부 Sensor를 이용하지 않고 원점복귀가 가능하므로 Sensor 감도에 신경 쓰지 않고 고속으로 원점복귀가 실시되며, Machine Cycle의 단축에 기여합니다.



원점복귀가 불필요

위치결정운전 중에 전원이 차단되어도 위치정보는 유지됩니다. 또한, 위치결정기능 내장 Type의 경우에는 생산 Line에서의 비상정지 시나 정전에서 복구될 때 원점복귀를 하지 않아도 위치결정운전을 재개할 수 있습니다.



BATTERY가 불필요한 ABSOLUTE SENSOR 탑재 AZ Series 특징

고기능 Driver로 장비기동이 부드럽습니다.
Network나 다축과의 접속도 가능합니다.

| BATTERY 불필요

기계식 Sensor이므로 Battery가 필요 없습니다.
위치정보는 ABZO Sensor로 기계적으로 관리되므로 전원이 OFF 되어도,
Motor/Driver 사이의 Cable을 떼어도 위치정보를 유지할 수 있습니다.

■ 유지관리 절감

Battery의 교환이 필요없으며, 유지관리의 수고나 비용을 절감할 수 있습니다.

■ 자유로운 DRIVER 설치

Battery 교환용 공간 확보도 불필요하므로 Driver 설치장소의 제약이 없으며, 제어반 등의 Layout 설계의 자유도가 높아집니다.



■ 해외수송도 안심

통상적으로 Battery는 자체방전되므로 해외출하와 같은 장기간의 장비 운송에는 주의가 필요합니다. ABZO Sensor는 Battery가 불필요하며 위치정보의 유지에 기한은 없습니다. 또한, Battery를 해외에 수출할 때의 각종규제 등도 고려할 필요가 없습니다.

■ MOTOR/DRIVER 사이의 CABLE을 떼어도 위치 유지

위치정보는 ABZO Sensor내에서 유지합니다.

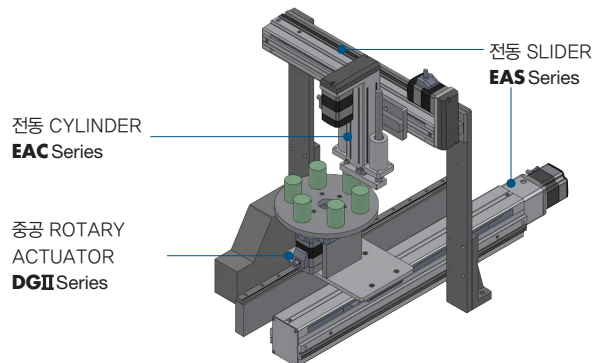
| 제어방법이 통일된 제품 VARIATION

AZ Series를 탑재한 제품군은 모두 제어성을 통일하였습니다.



■ 용도 예 이미지

AZ Series의 상품군을 이용하여 아래 이미지의 장비를 구성할 수 있습니다.



이 외에도 Motor Unit을 통일하여 아래와 같은 장점이 있습니다.

· 배선의 통일

I/O의 Pin Assign이 같으므로 전기설계와 배선시간이 단축될 수 있습니다.

· USER'S MANUAL 통일

Driver가 공통되므로 User's Manual도 공통입니다.
사용방법이나 기능을 이해하기 위해 User's Manual을 읽는 시간이 단축됩니다.

· 설정 통일

설정방법이 같으므로 Driver의 설정시간단축에 기여합니다.
또한, Data 설정 Software **MEXE02**도 공통으로 사용할 수 있습니다.

· 보수부품의 통일

Driver나 Cable이 공통되므로 보수로 재고하는 부품수가 최소한으로 대응가능합니다.
그로 인해 관리비용(부품비, 관리공간)의 절약이 가능합니다.



장비 기동시간의 단축

전동 Slider나 전동 Cylinder를 운전할 때 필요한 Parameter가 사전에 설정되어 있어서 장비기동시간 단축에 공헌합니다.

- 예를 들면**
- Lead의 차이에 따라 전자 Gear의 설정을 계산할 필요가 없습니다.
 - 직결 Type/병렬부착 Type의 형상에 따라서 이동방향의 좌표를 재설정할 필요가 없습니다.

전동 SLIDER의 동작설정

AZ Series를 탑재한 전동 Slider의 운전 Data는 mm로 설정합니다.

- 최소이동량 mm 설정
- 이동량 mm 설정
- 운전속도 mm/s 설정
- 가속도 m/s^2 설정

최소이동량

최소이동량의 출하시 설정값은 다음과 같습니다.

- 위치결정기능 내장 Type 최소이동량 0.01mm
- Pulse 열 입력 Type 최소이동량 0.01mm/step

TABLE 부의 이동방향

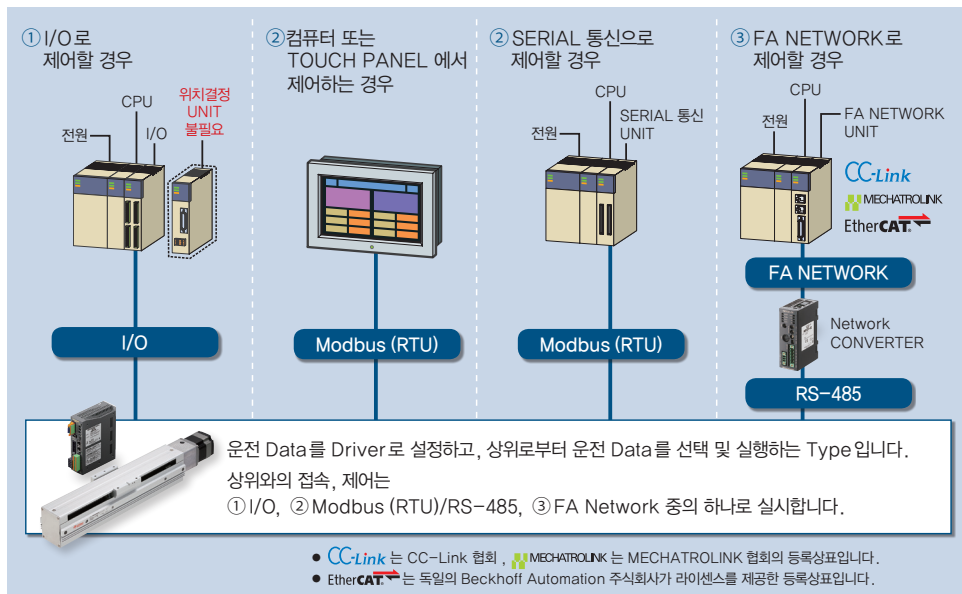
출하시, Table 부의 이동방향은 다음과 같이 설정되어 있습니다.

	MOTOR 설치 직결 TYPE	MOTOR 설치 병렬부착 TYPE
이동량을 플러스측으로 설정한 경우	반 MOTOR측으로 이동	반 MOTOR측으로 이동
이동량을 마이너스측으로 설정한 경우	MOTOR측으로 이동	MOTOR측으로 이동

SYSTEM 구성에 맞춰 선택할 수 있는 2 TYPE의 DRIVER

EAS, EAC Series의 Driver는 고객님의 사용하는 상위 System에 맞춰 2가지 Type 중에서 선택할 수 있습니다.

위치결정기능 내장 TYPE **FLEXO**



Network Converter(별매)를 사용함으로써, CC-Link 통신 및 MECHATROLINK 통신, EtherCAT 통신에 대응할 수 있습니다. 각종 통신에서 운전 Data 및 Parameter의 설정, 운전지령 입력이 가능. 사용하는 Network에 유연하게 대응할 수 있으므로 설계시간 단축을 실현합니다.

PULSE 열 입력 TYPE



DATA 설정 SOFTWARE MEXE02의 특징

Data 설정이나 실제 구동, 각종 Monitor 기능에 의한 확인이 간단합니다.

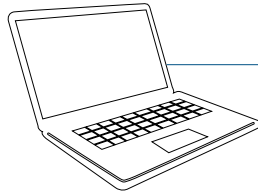


DATA 설정 SOFTWARE에 따른 간단 구동

Data 설정 Software를 사용함으로써 Data의 설정이나 실제의 구동 또한, 각종 Monitor 기능에 따른 확인을 PC상에서도 간단히 실시할 수 있습니다.

Data 설정 Soft MEXE02

Data 설정 Software는 Homepage에서 다운로드 할 수 있습니다.
또한 CD-ROM도 제공(무료)하고 있습니다.

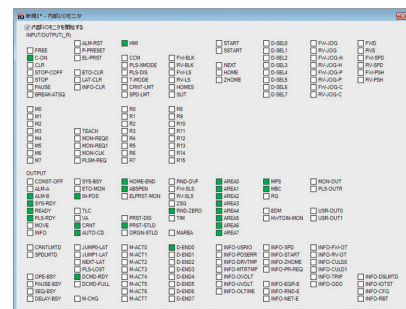
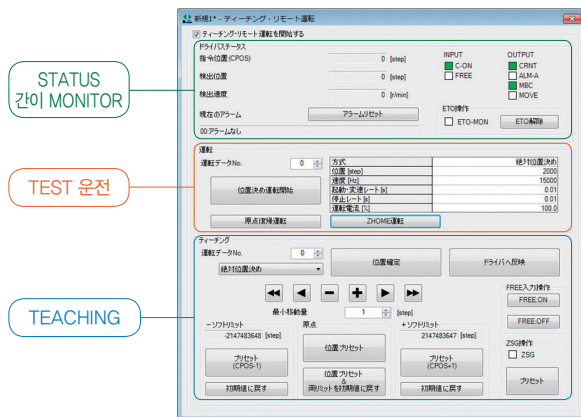


TEACHING·REMOTE 운전

Data 설정 Software상에서 간단하게 원점설정이나 Motor를 구동시킬 수 있습니다. 상위 System과 접속하기 전에 Teaching이나 시운전 등에 사용하여 주십시오.

I/O TEST

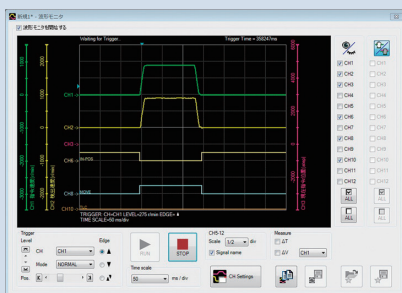
입력신호의 Monitor와 출력신호의 강제출력을 실시할 수 있습니다. 상위 System과의 결선이나 Network I/O의 동작확인 등에 사용하여 주십시오.



각종 MONITOR 기능

파형 MONITOR

Oscilloscope와 같은 이미지로 Motor의 운전상태나 출력신호의 상태를 Monitor 할 수 있습니다. 장비 기동/조정 시에 사용하여 주십시오.



ALARM MONITOR

이상이 발생한 경우에는 이상의 내용이나 발생 시의 운전상태, 대처방법이 확인가능합니다.

No.	구분	알람 발생 위치	사유	발생 시간	모터-온도	인버터-온도	전압-오차	속도
No.1	오류	인버터-오류	오류	00:00:00	35.0	207.5	0.00	0.00
No.2	오류	인버터-오류	오류	00:00:00	35.0	207.5	0.00	0.00
No.3	오류	인버터-오류	오류	00:00:00	35.0	207.5	0.00	0.00
No.4	오류	인버터-오류	오류	00:00:00	35.0	207.5	0.00	0.00
No.5	오류	인버터-오류	오류	00:00:00	35.0	207.5	0.00	0.00
No.6	오류	인버터-오류	오류	00:00:00	35.0	207.5	0.00	0.00
No.7	오류	인버터-오류	오류	00:00:00	35.0	207.5	0.00	0.00
No.8	오류	인버터-오류	오류	00:00:00	35.0	207.5	0.00	0.00
No.9	오류	인버터-오류	오류	00:00:00	35.0	207.5	0.00	0.00
No.10	오류	인버터-오류	오류	00:00:00	35.0	207.5	0.00	0.00

STATUS MONITOR

운전 시의 속도, Motor, Driver의 온도, 부하율의 Monitor 외에 사용개시부터의 누계회전량 등도 Monitor 가능합니다. 각각의 항목에 대해서 임의로 신호를 출력시킬 수 있으므로 효율적인 유지관리에도 유효합니다.

No.	구분	현재값	설정값	단위
1	위치	0.00	0.00	mm
2	속도	0.00	0.00	mm/s
3	가속도	0.00	0.00	mm/s²
4	회전량	0.00	0.00	회전

1. 지정위치에 대해 실제의 위치를 검출합니다.
2. 지정속도에 대해 실제의 속도를 검출합니다.
3. Motor의 Encoder부, Driver 내부의 온도를 검출합니다.
4. 회전중의 속도에서 출력 Torque를 100%로 하여 현재의 부하율을 표시합니다.

Multi-Monitoring 대응이므로 Monitor하면서 Remote 운전을 실시하거나 Teaching하는 것이 가능합니다.

⚠ 안전에 관한 주의

- 사용하실 때는 취급설명서를 잘 읽어보신 다음 바르게 사용해 주십시오.
- 본 Catalogue에 실려있는 제품은 산업용 및 기기 장착용입니다. 이 외의 용도로는 사용하지 마십시오.

- 이 제품을 제조하는 사업소는 품질 Management System ISO9001 및 환경 Management System ISO14001 인증을 취득하고 있습니다.
- 본 Catalogue에 게재되어 있는 제품의 성능 및 사양은 개량을 위해 예고 없이 변경될 수 있습니다.
- 제품에 관한 문의는 본사 또는 가까운 사무소, 기술지원센터로 연락하여 주십시오.
- Orientalmotor**, **αSTEP**, **flex**, **ABZO Sensor**는 ORIENTAL MOTOR주식회사의 등록상표입니다.

INA 仁豐오리엔탈모터(株)

- 본 사 · 공 장 : 인천광역시 남동구 영고개로 490번길 119, 남동공단 144B-9L (교전동)
인 천 영 업 부 TEL:(032)819-8721(代) FAX:(032)819-8671
- 영 업 본 부 : 서울시 금천구 가산디지털1로 168, C동 807호 (가산동, 우림라이온스밸리)
서 울 영 업 부 TEL:(02)2026-0650(代) FAX:(02)2026-0651
- 수 원 사 무 소 : 경기도 수원시 팔달구 팔달문로 130번길 69, 가동 406호 4층 (우만동, 아이월드)
TEL:(031)252-8031 FAX:(031)252-8035
- 부 산 사 무 소 : 부산광역시 연제구 법원로 12, 로원타워 1106호 (거제동)
TEL:(051)505-8615 FAX:(051)557-5213
- 대 구 사 무 소 : 대구광역시 달서구 장산남로 21 (용산동) 법조빌딩 1002호
TEL:(053)562-4887 FAX:(053)562-4889
- 천 안 사 무 소 : 충청남도 천안시 동남구 풍세면 태학산로 353
TEL:(041)552-4166 FAX:(041)552-4168
- 대 전 사 무 소 : 대전광역시 동구 동대전로 331, (주)대웅제약B/D 402호 (가양동)
TEL:(042)626-5588 FAX:(042)626-3067
- 광 주 출 장 소 : 광주광역시 광산구 첨단중앙로 152번길 5-10, 봉소빌딩 604호 (쌍암동)
TEL:(062)383-3141 FAX:(062)383-3142

Orientalmotor

JAPAN
ORIENTAL MOTOR CO., LTD.
TEL:(03)6744-0361
FAX:(03)5826-2576

기술지원센터

- 선정/사용방법/기술상담
TEL:080-777-2042(代) FAX:(02)2026-5495
- 수리/양불판정의뢰
TEL:032-822-2043(代) FAX:(032)819-8745

<http://www.inaom.co.kr>
E-mail:techinfo@inaom.co.kr