





협업 애플리케이션은 자동화의 미래이며 작업자와 함께 신속한 배치, 손쉬운 변경 및 안전한 작동이 가능합니다. 제조업체는 플러그 & 프로덕션 그리퍼, 센서, 시각 및 이 를 구동하는 소프트웨어를 전체적으로 사용할 수 있는 혁신적인 협업 애플리케이션 에서 진정한 가치를 얻습니다.

우리는 제조업체가 신속하고 효율적으로 자동화하는 데 도움이 되는 통합 기계 인터 페이스를 사용하여 업계에서 가장 광범위한 협업 애플리케이션용 EOAT 및 소프트웨어 솔루션을 제공합니다. 우리의 제조업체 중심의 혁신적인 접근 방식은 여러분이 생산 비즈니스를 원활하게 수행 할 수 있도록 시간과 비용을 절약 해드립니다.

유연하고 비용 효율적인 협업 어플리케이션을 통해 달성 가능한 것들을 여러분에게 보여 드릴 수 있어서 기쁩니다.

OnRobot CEO, Enrico Krog Iversen



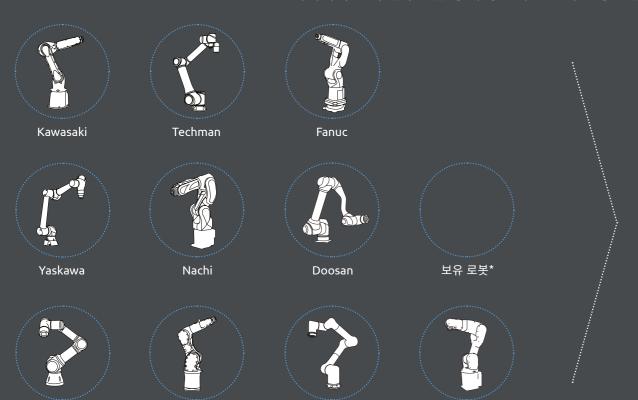


Universal Robots

수많은 로봇들, 하지만 선택은 단 하나, OnRobot 시스템

세계적 수준의 솔루션을 통해 명료하고 신속한 통합을 실현

ABB



Hanwha





모든 애플리케이션 – 무엇을 자동화하고 싶으신가 요?

기존의 복잡했던 작업 과정의 자동화가 이제는 가능합니다





·0 ////



다재 전사





품질 시험

Kuka

^{*} 귀하의 로봇 암이 위에 표시되어 있지 않으면 현지 파트너에게 문의하여 다른 로봇 브랜드와의 호환성에 대한 정보를 확인하십시오.



RG2/RG6

다용도 플러그 & 프로듀스 그리퍼

RG2 기술 사양

일반 속성	최소	최대	단위	
적정 하중 힘	- -	2 4.4	[kg] [lb]	
총 스트로크 (조정가능)	0 0	110 4.33	[mm] [inch]	
그리핑 력 (조정가능)	3	40	[N]	
그리핑 속도	38	127	[mm/s]	
그리핑 시간	0.06	0.21	[s]	
IP 분류	IP54			

RG6 기술 사양

일반 속성	최소	최대	단위
적정 하중 힘	- -	6 13,2	[kg] [lb]
총 스트로크 (조정가능)	0	160 6.3	[mm] [inch]
그리핑 력 (조정가능)	25	120	[N]
그리핑 속도	51	160	[mm/s]
그리핑 시간	0.05	0.15	S
IP 분류	54		

생산에 힘을 실어드립니다

- 유연한 그리퍼는 넓은 범위의 크기와 모양의 부품에 사용될 수 있습니다.
- 플러그 & 프로듀스 디자인은 배치시간을 획기적으로 감소시킵니다.
- 개봉 직후 사용 및 손쉬운 배치가 가능한 그리퍼로 프로그래밍 시간을 70% 감축

응용 분야:















3FG15 유연성, 큰 스트로크를 갖춘 3핑거 그리퍼

기술 사양

일반 속	성	최소 일반 최대			단위	
유효 하중 포:	스 맞춤	10/22			[kg] / [lb]	
유효 하중 폳	등 맞춤	-	-	15 / 33	[kg] / [lb]	
그립 직경*	외경	4 / 0.16	-	152 / 5.98	[mm] / [inch]	
그립 작성	내경	35 / 1.38	-	181 / 7.12	[mm] / [inch]	
핑거 위치 혀	배상도	-	0.1 / 0.004	-	[mm] / [inch]	
반복 정혹	도	- 0.1 / 0.004 0.2 / 0.007			[mm] / [inch]	
그리핑 포	[스	10	10 - 240			
그리핑 포스 (조	절 가능)	3	-	100	[%]	
그리핑 솔 (직경에 ㄸ		-	125			
그리핑 시 (브레이크 동 ²		-	- 500 -			
전력 손실 작업물을 고정		Ч				
IP 등급	ì	IP67				
규격 [L, W	/, Ø]	156 x 158 x 180 / 6.14 x 6.22 x 7.08 [mi				
중량			1.15 / 2.5		[kg] / [lb]	

생산 증가

- 유연한 생산 큰 스트로크를 갖춘 단일 3핑거 그리퍼로 **다양한 크기의 부품에 맞게 CNC 선반의** 가공 최적화
- 최소한의 프로그래밍으로도 품질 일관성, 출력을 향상시키는 정확한 센트릭 포지셔닝
- 그리퍼가 빠르고 쉽게 다양한 프로세스에 재배치되도록 하는 3개의 접점을 가진 강력하고 안정된 그립
- 사용자 지정이 가능한 핑거팁으로 다양한 크기와 **형태의 부품을 유연하게 그립하여** 더 많은 작업 수행

응용 분야:









플라스틱















Soft Gripper

인증받은 식품 등급 소프트 그리퍼로 자동화의 새로운 가능성을 탐색하십시오

기술 사양

일반 특성	최소	일반	최대	단위		
소재	두 구성요소 실리콘 고무					
식품용 승인	FDA 2	FDA 21 CFR 177.2600 & EC/EU - 1935/2004				
작동 주기		2.000.000		[주기]		
작동 온도	-20 / -4		80 / 176	[C] / [F]		
SG 도구 어태치먼트 메커니즘		빠른 잠금장치	와 스마트 잠금	장치		
Base Part 무게		0.77 /1.69		[kg] / [lb]		
SG-a-H / SG-a-S						
최대 유효하중	-	-	2.2 / 28.5 4.85 / 3.3	[kg] / [lb]		
작업 범위, 그립 치수(A)	11 / 0.43	-	75 / 2.95	[mm] / [inch]		
작업 범위, 그립 깊이(B)	-	38 / 1.496	-	[mm] / [inch]		
연성부 (SG-a-S) (C)	-	16 / 0.63	-	[mm] / [inch]		
치수(높이xØ최대)	-	76x112 / 3 x 4	.4	[mm] / [inch]		
무게(스마트 잠금장치 포함)		0.168 / 0.37		[kg] / [lb]		
SG-b-H						
최대 유효하중	-	-	1.1 / 2.42	[kg] / [lb]		
작업 범위, 그립 치수(A)	24 / 0.94	-	118 / 4.65	[mm] / [inch]		
작업 범위, 그립 깊이(B)	- 40 / 1.57 -			[mm] / [inch]		
치수(높이xØ최대)	77:	[mm] / [inch]				
무게(스마트 잠금장치 포함)		0.172 / 0.379)	[kg] / [lb]		

생산력 강화

- 인증받은 식품 등급 소프트 그리퍼로 식품과 음료 자동화를 위한 새로운 가능성을 탐색하십시오
- 유연한 실리콘 성형 그리퍼로 다양한 범위의 불규칙한 형태와 연약한 물체를 쉽게 취급할 수 있습니다
- 손상되기 쉬운 연약한 물체를 안전하게 취급하여 생산 품질을 높이고 폐기물을 줄이십시오
- 외부 공기 공급장치가 필요하지 않아 분진이나 소음, 복잡성, 또는 비용이 발생하지 않습니다

애플리케이션:



Soft Gripper



그리퍼는 다음과 같이 다양한 크기와 소재로 된 제품 과 함께 사용할 수 있습니다.



















OnRobot Eyes 보다 더 간편하게 비전을 로봇 응용 분야에 추가할 수 있습니다.

기술 사양

카메라 특성	h메라 특성				
인터페이스	USB-C 3.x				
출력 해상도	1280 x 720				[px]
작업 거리	400-1000 [15.75 – 3	00-1000 [15.75 – 39.37]			
작동 온도	0 – 35 [32 – 95]				°C [°F]
IP 등급	IP 54				
무게	0.260 [0.57]				kg [lb]
Eyes 특징	<u> </u>				단위
비전 시스템 유형	2.5D				
최소 부품 크기	10x10 또는 직경 15 [10x10 또는 직경 15 [0.39x0.39 또는 직경 0.59]			
지원 응용 분야	감지, 정렬, 검사, 랜드	감지, 정렬, 검사, 랜드마크			
지원 마운팅 옵션	로봇 및 외부				
	12가지 구성 (4 x 3)				
로봇 마운트 시 재구성	로봇 플랜지		기울기 방향		
"10	0 - 90 - 180 - 270		0 - 45 - 90		[각도]
감지 반복도	< 2 [< 0.078]				mm [inch]
500mm에서 측정된	외부 마운트		로봇 마운트		
감지 정확도(일반)	2 [0.078]		2 [0.078]		mm [inch]
최소 검사 감지 크기	5 [0.197]				mm [inch]
	랜드마크에서 웨이 포인트 거리	최소 오차	일반 오차	최대 오차	
랜드마크 정확도 **	200 [7.874]	0.2635 [0.0104]	0.6596 [0.0260]	0.9500 [0.0374]	mm [inch]
	500 [19.68]	0.6586 [0.0259]	1.6490 [0.0649]	2.3750 [0.0935]	mm [inch]
	1000 [39.37]	1.3173 [0.0519]	3.2981 [0.1298]	4.7500 [0.1870]	mm [inch]

생산 증가

- 원-픽처 보정, 빠른 프로그래밍 및 원활한 그리퍼 통합으로 보다 더 간편하게 비전을 로봇 응용 분야에 추가할 수 있습니다.
- 로봇 또는 외부에 마운팅이 가능하고 유연하며 적응력이 강한 비전 시스템은 거의 모든 협업 응용 분야에 이상적입니다.
- 경제적이고 효율적인 2.5D 비전은 다양한 높이의 물체 또는 적재된 물체에 대한 심도 인식 기능을 제공합니다.
- 모든 로봇 팔을 사용하여 높은 안전성으로 비정형적 응용 분야를 쉽게 분류하고 선택하고 배치할 수 있습니다.
- 다양한 물체를 한 번에 감지하여 사이클 타임을 최소화합니다.
- 로봇 유무에 상관 없이 색상 및 윤곽선을 감지하여 물체를 검사하고 일관된 품질을 보장합니다.
- 자동 랜드마크를 사용하여 동적인 작업 환경에서 작업 수행 및 모바일 로봇 설정이 가능합니다.

적용 분야:



픽앤플레이스



머신 텐딩





OnRobot Screwdriver

다중 프로세스를 위한 스마트 스크류드라이빙 솔루션

기술 사양

일반 속성		최소	일반	최대	단위
나사 크기 범위		M1.6	-	M6	
토	크 범위	0.15 / 0.11	-	5/3.68	[Nm] / [lbft]
토크 정확성	토크 < 1.33Nm/0.98lb- ft	-	0.04 / 0.03	-	[Nm] / [lbft]
포그 영취영	토크 > 1.33Nm/0.98lb- ft	-	3	-	[%]
출	력 속도	-	-	340	[RPM]
최대 안전 내 나사 길이		-	-	35 / 1.37	[mm] / [inch]
샹크 스트로크 (나사 축)		-	-	55 / 2.16	[mm] / [inch]
샹크 예약	압 (조절 가능)	0	10	25	[N]
안전	기능 포스	35	40	45	[N]
모	통합 전기 BLDC				
IP 등급		IP54			
규격		308x86x114 [mm] 12.1x3.4x4.5 [inch]		-	
중량		2.5 / 5	.51	[kg] / [lb]
나사 프	리젠터 크기	M1.6	6; M2; M2	.5;M3;M4;N	M5; M6

생산 증가

- 수동 전환을 위한 다운타임 없이 간편하게 다양한 스크류드라이빙 프로세스를 자동화하는 스마트 Screwdriver
- 동적 포스 제어 기능과 지능형 오류 감지 기능을 사용하여 일관성있고 신속하게 작업 수행
- 내장된 보호 기능을 통해 협업 자동화 가능성 확대
- 자동 나사 공급 시스템 및 모든 선도적인 로봇과 호환되는 OnRobot의 간편한 원 시스템 설정으로 빠르고 쉬운 배치

응용 분야:

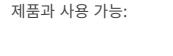


OnRobot Screwdriver

























OnRobot Sander

빠르고 간편한 설정의 사용과 완벽한 표면 마감 솔루션으로 간편하게 작업할 수 있습니다.

기술 사양

일반 속성		최소	일반	최대	단위
패드 직경		-	-	127 [5]	mm [inch]
패드 높이		-	-	9.5 [0.37]	mm [inch]
궤도 크기		-	-	5 [3/16]	mm [inch]
회전 속도		1,000	-	10,000	RPM
패드 유형(3M	: 20353)		클린 샌딩	디스크 패드	
패드 미디어 위	유형		Но	okit™	
패드 무게			0.1 [0.22]		kg [lb]
무게		1.2 [2.645] kg [lb			kg [lb]
IP 등급		IP54			
규격(외부)		87 x 123 x 214 [3.42 x 4.84 x 8.42] mm [ii		inch]	
작동 조건		최소	일반	최대	단위
샌딩 전력		-	150	-	W
	외부 전압	-	30	-	V
작동	외부 전력	-	150	-	W
전압	툴 커넥터 전압	-	24	-	V
	툴 커넥터 전력	-	2.4	-	W
작동 온도		0 [32]	-	50 [122]	°C [°F]
10,000RPM ⁰	네서 소음 수준(3,000RPM)	-	74 [44]	-	[dB]

생산 증가

- 강력하고 내구성이 뛰어난 전자 샌더는 압축 공기를 필요로 하지 않으며 작동 및 유지 보수 비용을 절감할 수 있습니다.
- 비용 효율적인 Grit Changer를 통해 작업자의 개입 없이 샌딩 그리트 사이에 자동 전환이 가능하여 효율성을 향상시킬 수 있습니다.
- 다양한 범위의 부품 기하학적 구조 및 재료에 유연한 툴을 사용할 수 있습니다.
- 센서 기능을 통해 스크랩을 줄이는 동시에 표면의 변형 또는 부품 정렬 오류에 대한 정확한 적응력을 보장하고 제품의 품질을 일관되게 유지할 수 있습니다.
- 현지 의료 안전 규정을 준수할 수 있도록 작업자의 피로감과 위험 요소를 제거합니다.

응용 분야:



자재 제거: 샌딩, 연마, 버프가공





OnRobot Sander

다음을 비롯한 다양한 자재 및 크기의 제품과 사용 가능:

















SP1/SP3/SP5 Gecko SP 그리퍼

기술 사양

일반 특성			단위	
	SP1	1 / 2.2	[kg] / [lb]	
최대 페이로드	SP3	3 / 6.6	[kg] / [lb]	
	SP5	5/11	[kg] / [lb]	
	최소	SP1: 2.8 SP3: 8.2 SP5: 11.6	[N]	
필수 페이로드	평균	SP1: 8.2 SP3: 23.4 SP5: 33	[N]	
	최대	SP1: 13.3 SP3: 38.6 SP5: 54.4	[N]	
탈착 시간		100~1000(로봇 속도에 따라 다름)	[msec]	
전원 차단 시 흡착력 능한가?		가능함. 시간:? 중앙에 효과적으로 흡착되고 외력이 없을 경우 며칠도 가능		
IP 등급		IP42		
치수(높이x너비)		69 x 71 / 2.7 x 2.8	[mm] / [inch]	
	SP1	0.267 / 0.587	[kg] / [lb]	
무게 SP3		0.297 / 0.653	[kg] / [lb]	
	SP5	0.318 / 0.7	[kg] / [lb]	

패드 일반 특성		단위	
재료	독점 제공되는 실리콘 블렌드		
마모 속성	표면 조도에 따라 다름		
교체 주기	약 200.000	[cycles]	
클리닝 시스템	1) OnRobot 클리닝 시스템 2) 실리콘 롤러 3) 이소프로필 알코올 및 보풀이 없는 천		
세척 주기	가변적		
복원	100%		

생산성 향상

- 소형 경량 Gecko SP 그리퍼는 케이블, 전기, 공기 또는 프로그래밍이 불필요하므로 비용 효과적인 플러그-앤-플레이 성능 구현 가능
- 평평하거나, 매끄럽거나, 구멍이 있는 물체에 적합한 혁신적인 흡착식 그리퍼로 이전에 불가능했던 작업의 자동화 실현
- 광택 표면에서도 노마크 그리핑이 가능하여 세척 단계가 불필요하므로 시간 절감 및 생산성 향상
- 외부 공기 공급이 불필요하므로 소음, 먼지, 유지보수 비용 감소 및 전개 속도 향상

응용 분야:



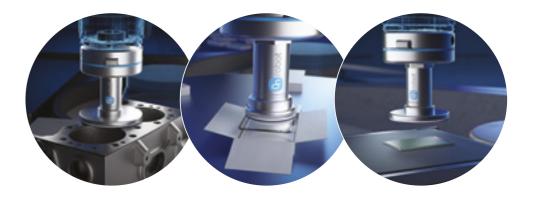






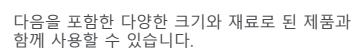


Gecko SP 그리퍼













Pick & Collaborate -촉감을 갖춘 도움의 손길

세계 최초 힘/회전과 근접센서가 내장되어 물체를 감지할 수 있는 그리퍼.

RG2-FT 기술 사양

일반 속성	최소	최대	단위
적정 하중 힘	-	2 4.4	[kg] [lb]
총 스트로크 (조정가능)	0	100 3.93	[mm] [inch]
IP 분류	IP54		

힘 센서 속성	Fxy	Fz	Txy	Tz	단위
정격 용량(N.C.)	20	40	0.7	0.5	[N] [Nm]
무소음 감도	0.1	0.4	0.008	0.005	[N] [Nm]

생산에 힘을 실어드립니다.

- 정확한 센싱으로 섬세한 선택&배치 작업으로 결함율을 최대 60% 감소시켜 생산의 질을 개선.
- 프로그램이 쉬운 센싱은 로봇이 사람과 같은 핸드오프로 운용사의 세 번째 팔과 같이 작동하게 합니다.
- 기존에 불가능했던 삽입작업을 자동화하는 능력으로 운용 비용을 40% 감소.

응용 분야:











다음의 다양한 크기와 소재의 제품에 사용될 수 있습니다 :

















Grab & Go - 유연하고, 조절 가능한전자 진공 그리퍼

VG10 기술 사양

일반 속성	최소	최대		단위
진공	5 % -0.05 1.5	80 % -0.810 24		[Vacuum] [Bar] [inHg]
공기 흐름	0	12		[Nl/min]
하중	0 0	15 33		[kg] [lb]
권장 제작물 크기	10x10 0.5x0.5	500x500 20x20		[mm] [inch]
진공컵	1	16		[pcs.]
그리핑 시간	-	0.35	-	[s]
놓는 시간	-	0.20	-	[s]
진공 펌프	통합, 전기 BLDC			
팔	4, 수동 조정 가능, 2 진공	채널		
IP 분류	IP54			
부피 (접혔을 때)	105 x 146 x 146 4.13 x 5.75 x 5.75			n] ch]
부피 (펴졌을 때)	105 x 390 x 390 4.13 x 15.35 x 15.35			n] :h]
무게	1.62 3.57		[kg [lb]	

생산에 힘을 실어드립니다

- 개봉 직후 배치 로봇 팔에 부착하고 제품에 맞춰 그리퍼를 설정 – 더 빠른 생산성과 ROI 제공.
- 외부 공기가 필요하지 않아 정비 비용 감축 및 배치 의 가속화.
- 듀얼 그리퍼 기능으로 사이클 타임 단축.

응용 분야:





다음의 다양한 크기와 소재의 제품에 사용될 수 있습니다 :















VGC10

모든 요구사항에 부응하는 컴팩트 한 진공 그리퍼

VGC10 기술 사양

일반 특성	최소	일반	최대	단위	
진공	5 % -0.05 1.5	- - -	80 % -0.810 24	[진공] [Bar] [inHg]	
기류	0		12	[Nl/분]	
페이로드	0	-	15 33	[kg] [lb]	
권장 공작물 크기	무제한, 사용자 지정 암에 따라 다름				
진공 컵	1	-	7	[개]	
그리핑 시간	-	0.35	-	[초]	
놓기 시간	-	0.20	-	[초]	
진공 펌프	통합됨, 전기 BLDC				
암	교체 가능, 사용자 지정 가능				
분진 필터	통합형 50µm, 현장 교체 가능				
IP 등급	IP54				
치수(접었을 때)	101 x 100 x 100 3.97 x 3.94 x 3.94			[mm] [inch]	
무게	0.814 1.79	[kg] [lb]			

생산력 증가

- 무제한의 맞춤화가 가능한 유연한 전동식 진공 그리퍼로, 모든 응용 분야 요구사항에 적합함
- 소형 경량 그리퍼는 좁은 공간에 적합하지만 최대 15kg까지의 물체를 조작할 수 있는 파워가 있음
- 외부 공기 공급장치가 필요하지 않아 유지관리비 가 감소하고 더욱 빠르게 배치할 수 있음

응용 분야:













VGC10

다음을 포함한 다양한 크기와 재료로 된 제품과 함께 사용할 수 있습니다:

















Touch & Go - 촉각을 이용한 자동화의 단순화

HEX-E QC 기술 사양

일반 속성	6-축 힘/토크 센서		단위			
	Fxy	Fz	Txy	Tz		
정격 용량 (N.C)	200	200	10	5.5	[N] [Nm]	
정격 용량에서 단일 축 변형 (typical)	± 1.7 ± 0.067	± 0.3 ± 0.011	± 2.5 ± 2.5	± 5 ± 5	[mm] [°] [inch] [°]	
감도(무소음)	0.2	0.8	0.01	0.002	[N] [Nm]	
IP	67					
부피 (HxWxL)	50 x 71 x 93 1.97 x 2.79 x 3.66				[mm] [inch]	

HEX-H QC 기술 사양

일반 속성	6-축 힘/토크 센서		단위			
	Fxy	Fz	Txy	Tz		
정격 용량 (N.C)	200	200	20	13	[N] [Nm]	
정격 용량에서 단일 축 변형 (typical)	± 0.6 ± 0.023	± 0.25 ± 0.009	± 2 ± 2	± 3.5 ± 3.5	[mm] [°] [inch] [°]	
감도(무소음)	0.5	1	0.036	0.008	[N] [Nm]	
IP	67					
부피	50 x 71 x 93 1.97 x 2.79 x 3.66				[mm] [inch]	

생산에 힘을 실어드립니다

- 유연한 센서로 기존에 불가능했던 작업의 자동화 가능성 확장.
- 개봉 직후 통합으로 정밀 삽입 작업의 배치 시간 단축 획기적으로 단축.
- 높은 정확도의 센서 기술은 삽입 조립 작업의 질을 95% 향상.
- 센서 기반 어플리케이션은 사이클 타임을 60% 가속화하여 동일 근로자 수 대비 많은 생산량 실현.
- 손쉬운 프로그래밍으로 복잡한 연마 작업을 하루만에 가능하게 함.

응용 분야:









품질 시험



사용될 수 있습니다 :













퀵 체인저 및 듀얼 퀵 체인저 브라켓

듀얼 퀵 체인저를 사용하면 한 번에 두 개의 툴을 사용하여 로봇의 활용도를 높일 수 있습니다.

짧게는 3개월 이내에 ROI 실현이 가능합니다.



변화하는 생산 요구사항을 충족시키기 위해 툴을 신속하게 교체하십시오.

협업 애플리케이션을 위한 원-스탑 샵

더 많은 자동화에 필요한 모든 도구들이 한 곳에





가까운 곳의 OnRobot 파트너를 찾아보세요

고객이 상상할 수 있는 모든 협업 애플리케이션을 개발할 수 있는 도구, 소프트웨어, 기발한 생각 및 훈련이 가능한 파트너. 우리는 이렇게 가치 있는 파트너들로 이뤄진 글로벌 네트워크를 통해 제품을 판매하고 있습니다.

다음 웹사이트에서 가까운 곳의 파트너를 찾아보세요 https://onrobot.com/en/partners.

명함